

СВЕДЕНИЯ О ВЕДУЩЕЙ ОРГАНИЗАЦИИ

диссертационной работы Аминовой Фатимы Эльдаровны на тему «Модели и алгоритмы управления ракеты-носителя легкого класса с двигательной установкой на твердом топливе» на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.16 – «Динамика, баллистика, управление движением летательных аппаратов (технические науки)».

Наименование организации: Федеральное государственное унитарное предприятие Научно-производственный центр автоматики и приборостроения имени академика Н.А. Пилюгина (ФГУП «НПЦАП»)

Год образования: 1963

Основные направления научной деятельности:

научное обоснование и комплексное проектирование систем управления летательных аппаратов;

разработка теоретических основ и научно-методического аппарата для решения задач навигации, наведения, стабилизации и подготовки исходных данных ракет-носителей, разгонных блоков космического назначения и космических аппаратов;

оценка летно-технических характеристик СУ по данным летательных испытаний изделий различного назначения;

разработка инерциальных измерительных приборов и систем;

проектирование цифровых вычислительных систем для бортовой и испытательно-пусковой аппаратуры;

разработка электронных, электромеханических и командно-коммутационных приборов и оборудования;

создание наземных испытательно-пусковых комплексов.

Директор: Герой труда Российской Федерации, доктор технических наук, профессор Межирицкий Ефим Леонидович

Адрес организации: 117342, г. Москва, ул. Введенского, д.1

Контактный телефон: +7 (495) 535-39-16

Факс: +7 (495) 334-83-80

Веб-сайт: nrcsar.ru

Электронная почта: info@nrcsar.ru

Список основных публикаций работников ФГУП «НПЦАП»:

1. Ю.В. Воронов, Ю.И. Мышляев, Г.Н. Румянцев. Алгоритм управления космическим аппаратом по заданной кинематической траектории. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №4, М.:2018.

2. В.Д. Дишель, Е.Л. Межирицкий, О.С. Овчинникова, А.К. Быков, Н.В. Соколова. Технология интервально-динамического оценивания и ее развитие применительно к задачам навигации и идентификации бесплатформенных инерциальных систем со структурно-измерительной избыточностью. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №1, М.:2018.

3. А.С. Косова. Особенности отработки программного обеспечения системы управления и формирования консервативной информации одного

типа летательных аппаратов. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления». Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №2, М.:2017.

4. Н.В. Коробков, Р.Ю. Шумовский, Т.А. Полежаева. Адаптация системы управления разгонного блока «Фрегат» для компенсации потери тяги двигателями ориентации. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №1, М.:2020.

5. М.Д. Гребенкин. Сравнение методов оценки параметров погрешностей блока акселерометров трехосной гиросtabilизированной платформы. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №4, М.:2017.

6. А.С. Тибабишев. К вопросу стабилизации и ориентации изделия, оснащенного двигателем с возможностью перераспределения тяги между соплами. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №4, М.:2018.

7. С.И. Сагайдин. Об управлении движением центра масс беспилотного летательного аппарата. Труды ФГУП «НПЦАП» «Системы и приборы управления», №4, М.:2016.

Заместитель
генерального конструктора

Г.Н. Румянцев

