

СВЕДЕНИЯ О НАУЧНОМ РУКОВОДИТЕЛЕ

диссертационной работы Аминовой Фатимы Эльдаровны на тему «Модели и алгоритмы управления ракеты-носителя легкого класса с двигательной установкой на твердом топливе», представленную на соискание ученой степени кандидата технических наук по специальности 2.5.16 – «Динамика, баллистика, управление движением летательных аппаратов».

Фамилия, имя, отчество	Зайцев Александр Владимирович
Ученая степень (с указанием номера диплома и решения ВАК)	Доктор технических наук. Диплом ДК № 017343. Решение ВАК от 28.02.2003 г. № 9д/22
Шифр и наименование специальности, по которым защищена диссертация	20.02.14 «Вооружение и военная техника», 20.02.25. «Военная электроника»
Ученое звание	Профессор по кафедре систем автоматического и интеллектуального управления. Аттестат ПР № 000735, Приказ Федеральной службы по надзору в сфере образования и науки от 26.10.2006 №2212/404-п
Почетное звание	Заслуженный работник высшей школы РФ. Удостоверение к гос. награде 3 №277587, Указ Президента РФ от 13.06.2019 года
Полное наименование организации в соответствии с Уставом	Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования «Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)»
Ведомственная принадлежность	Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Подразделение	Кафедра «Системы автоматического и интеллектуального управления»
Занимаемая должность	Профессор
Адрес организации	125993, г. Москва, А-80, ГСП-3, Волоколамское ш., д. 4
<p style="text-align: center;">Список основных публикаций по теме диссертации в рецензируемых научных изданиях за последние пять лет (не более 15)</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Возможности управления многосвязными динамическими робототехническими системами. Труды XVI Всероссийской научной конференции «Нейрокомпьютеры и их применение» – М: МГППУ, 2018. – 408 с.; с.61-62 2. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Особенности бинарного управления беспилотным летательным аппаратом. Труды XVI Всероссийской научной конференции «Нейрокомпьютеры и их применение» – М: МГППУ, 2018. – 408 с.; с.62-63 3. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Бабенков Е.А., Безвербный А.А. Особенности 	

синергетического управления робототехнической системой. Труды XVI Всероссийской научной конференции «Нейрокомпьютеры и их применение» – М: МГППУ, 2018. – 408 с.; с.66-67

4. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Особенности разработки федерального государственного образовательного стандарта по подготовке специалистов в области робототехнических комплексов военного назначения. Материалы II Всероссийской научно-практической конференции «Проблемы создания и применения космических аппаратов и робототехнических средств в интересах Вооруженных Сил Российской Федерации» Санкт-Петербург 12-13 апреля 2018 г. Военно-космическая академия имени А.Ф.Можайского
5. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Реализация бинарного управления в системах с параметрическими обратными связями. Сборник трудов участников VIII ВНК «Современное непрерывное образование и инновационное развитие» // Под редакцией А.Н. Царькова и И.А. Бугакова. – Серпухов: МОУ «ИИФ», 2018. Т1. – 684 с., с185-187
6. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Особенности интеллектуального управления подготовкой операторов робототехнических комплексов. Сборник трудов участников VIII ВНК «Современное непрерывное образование и инновационное развитие» // Под редакцией А.Н. Царькова и И.А. Бугакова. – Серпухов: МОУ «ИИФ», 2018. Т1. – 684с., с402-405
7. Канушкин С.В., Зайцев А.В., Шишкин К.В., Барыкин Д.А. Особенности систем управления летательными аппаратами с элементами интеллекта. Сборник трудов 37 ВНТК часть 2, Военная академия РВСН имени Петра Великого (филиал в г. Серпухове Московской области), 2018. С.121-126
8. Зайцев А.В., Канушкин С.В., Сачук А.П., Шишкин К.В. Нейросетевая реализация многокритериального управления беспилотными летательными аппаратами. Сборник трудов 37 ВНТК часть 2, Военная академия РВСН имени Петра Великого (филиал в г. Серпухове Московской области), 2018. С.110-116
9. Система угловой стабилизации. Авторы: Канушкин С.В., Зайцев А.В., Волков А.В., Шишкин К.В., Сачук А.П. Патент на полезную модель № 182886 по заявке № 2018117102, приоритет от 07.05.2018
10. Зайцев А.В., Настас Г.Н. Методика разработки алгоритма оптимального программного управления БПЛА с учетом действующих возмущений. Труды III-й Военно-научной конференции «Роботизация ВС РФ», М: 2018.-222 с., с. 53-58.
11. Зайцев А.В., Канушкин С.В. Многокритериальная стабилизация летательного аппарата на основе принципа бинарности управления. Информационные системы и процессы: сб. науч. тр./под ред. Проф. Тютюнника В.М. – Тамбов; М; СПб.; Стокгольм; Варна: изд-во МИНЦ «Нобелистика», 2018.-Вып. 18. – 94 с.
12. Зайцев А.В., Лупанчук В. Ю., Аминова Э.Ф. Информационные процессы в задачах навигации подвижного кластера сложных технических систем/под ред. Проф. Тютюнника В.М. – Тамбов; М; СПб.; Стокгольм; Варна: изд-во МИНЦ «Нобелистика», 2018.-Вып. 18. – 94 с.

Научный руководитель

А.В. Зайцев

Сведения о Зайцеве Александре Владимировиче подтверждаю.

Директор дирекции 3 института МАИ «Московский авиационный институт (национальный исследовательский университет)»

ктн, доцент

Ю.Г. Следков

«30» августа

2021 г.

