

Сведения о ведущей организации

Полное наименование организации	Федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Российский университет дружбы народов»
Сокращенное наименование организации	РУДН
Ведомственная принадлежность	Министерство науки и высшего образования Российской Федерации
Место нахождения	Россия, 117198, г. Москва, ул. Миклухо-Маклая, 6.
Почтовый индекс, адрес	Россия, 117198, г. Москва, ул. Миклухо-Маклая, 6.
Телефон	Тел.: +7 (495) 434-53-00
Адрес электронной почты	academyofengineering@rudn.university
Веб-сайт	http://www.rudn.ru
Руководитель организации	Ястребов Олег Александрович
Уполномоченный	Костин Андрей Александрович
Должность	Первый проректор – проректор по научной работе
Ученая степень	доктор медицинских наук
Ученое звание	профессор
Список основных публикаций по теме диссертации за последние 5 лет	
1. Diveev, A.I., Balandina, G.I., Konstantinov, S.V. (2018). Binary variational genetic programming for the problem of synthesis of control system. ICNC-FSKD 2017 - 13th International Conference on Natural Computation, Fuzzy Systems and Knowledge Discovery, 186-191 (Scopus)	
2. Petukhov, V.G., Wook, W.S., Konstantinov, M.S. (2017). Simultaneous optimization of the low-Thrust trajectory and the main design parameters of the spacecraft. Advances in the Astronautical Sciences, 161639-653 (Scopus, Web of Science)	
3. Diveev, A., Sofronova, E., Mikhalev, V. (2017). Model predictive control for urban traffic flows. 2016 IEEE International Conference on Systems, Man, and Cybernetics, SMC 2016 - Conference Proceedings, 3051-3056 (Scopus)	
4. Diveev, A.I., Sofronova, E.A., Mikhalev, V.A. and 1 more (...) (2017). Intelligent Traffic Flows Control Software for Megapolis. Procedia Computer Science, 10320-27 (Scopus, Web of Science)	
5. Dotsenko, A.V., Diveev, A.I., Malyuk, Yu.A. and 1 more (...) (2019). Python package for the network operator implementation and its application for group control system synthesis problem. Procedia Computer Science, 150679-686 (Scopus, Web of Science)	

6. Diveev, A., Shmalko, E. (2020). Comparison of Direct and Indirect Approaches for Numerical Solution of the Optimal Control Problem by Evolutionary Methods. Communications in Computer and Information Science, 1145180-193 (Scopus, Web of Science)
7. Diveev, A., Sofronova, E., Shmalko, E. (2019). Modified SOMA for Optimal Control Problem. 2019 IEEE Congress on Evolutionary Computation, CEC 2019 - Proceedings, 2894-2899 (Scopus)
8. Diveev, A., Sofronova, E. (2016). Attractor property for terminal manifold in control synthesis problem. IOP Conference Series: Materials Science and Engineering, 151(1) (Scopus, Web of Science)
9. Diveev, A.I., Shmalko, E.Y., Sofronova, E.A. (2019). Theoretical fundamentals for unimodality estimation of an objective functional in the optimal control problem. 2019 6th International Conference on Control, Decision and Information Technologies, CoDIT 2019, 767-772 (Scopus)
10. Diveev, A.I., Sofronova, E.A. (2019). A mathematical model and control problems of traffic flows in urban road networks. 2019 6th International Conference on Control, Decision and Information Technologies, CoDIT 2019, 837-842 (Scopus)
11. Березнев В.А., Дивеев А.И. Метод редукции пространства состояний для решения задачи оптимального управления. Надежность и качество сложных систем. 2019. № 3 (27). С. 17-25. (ВАК)
12. Дивеев А.И., Софронова Е.А., Михалев В.А. Нейроадаптивное управление транспортными потоками в сети городских дорог. Вестник Московского государственного технического университета им. Н.Э. Баумана. Серия Приборостроение. 2018. № 1 (118). С. 49-58. (ВАК)
13. Petukhov, V.G., Ivanyukhin, A.V., Sang Wook, W. Joint Optimization of Control and Main Trajectory and Design Parameters of an Interplanetary Spacecraft with an Electric Propulsion System // (2019) Cosmic Research, 57 (3), pp. 188-203. DOI: 10.1134/S0010952519030079 (Scopus)
14. Ivanyukhin, A.V., Petukhov, V.G. Low-Energy Sub-Optimal Low-Thrust Trajectories to Libration Points and Halo-Orbits / (2019) Cosmic Research, 57 (5), pp. 378-388. DOI: 10.1134/S0010952519050022 (Scopus).
15. Petukhov, V.G. Application of the Angular Independent Variable and Its Regularizing Transformation in the Problems of Optimizing Low-Thrust Trajectories // (2019) Cosmic Research, 57 (5), pp. 351-363. DOI: 10.1134/S001095251905006X (Scopus).

Первый проректор – проректор по научной работе

А.А. Костин

